

#### Johannes Kepler University Linz, Austria



#### Institute for Design and Control of Mechatronical Systems

#### Bachelorarbeit:

## Adaptive Regelung mit dem Labormodell Heizrohr



## Aufgabenstellung



#### 1. Aufbau

- Bestandsaufnahme beim bestehenden System
- Ansteuerung der Heizwendel über dSpace
- Messdatenaufnahme mit dSpace

### 2. Modellbildung

- Auswahl einer geeigneten Anregung für das System, Planen der Experimente
- Testen mehrerer, in Matlab implementierter Identifikationsverfahren

### 3. Regelung

- Einarbeitung in adaptive Regelungsmethoden
- Aufbau der Regelung in Simulation
- Anwendung am realen Labormodell



## Aufbau

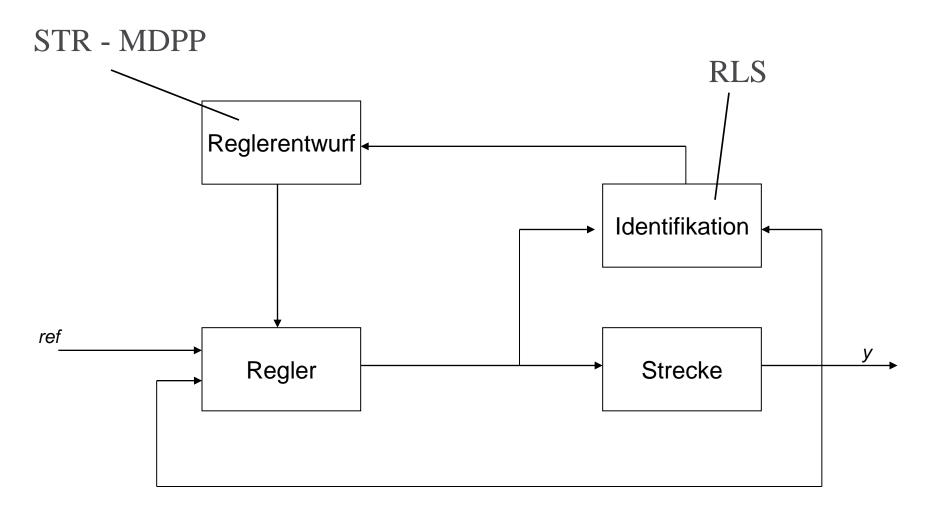






## Grobstruktur der Regelung







## Rekursiver Least-Squares Algorithmus



- Ist als Embedded Matlab Function implementiert
  - Initialisierung beim ersten Aufruf
  - Berechnung der neunen Werte laut Formeln
  - Speicherung der aktuellen Eingangswerte in den Regressionsvektor

#### Formeln:

$$\hat{\theta}_K = \hat{\theta}_{K-1} + K_K \left( y_K - \varphi_K^T \hat{\theta}_{K-1} \right)$$

$$K_K = P_{K-1} \varphi_K \left( 1 + \varphi_K^T P_{K-1} \varphi_K \right)^{-1}$$

$$P_{K} = \frac{1}{\lambda} P_{K-1} \left( I - \varphi_{K} \left( 1 + \varphi_{K}^{T} P_{K-1} \varphi_{K} \right)^{-1} \varphi_{K}^{T} P_{K-1} \right)$$



## Rekursiver Least-Squares Algorithmus (2)



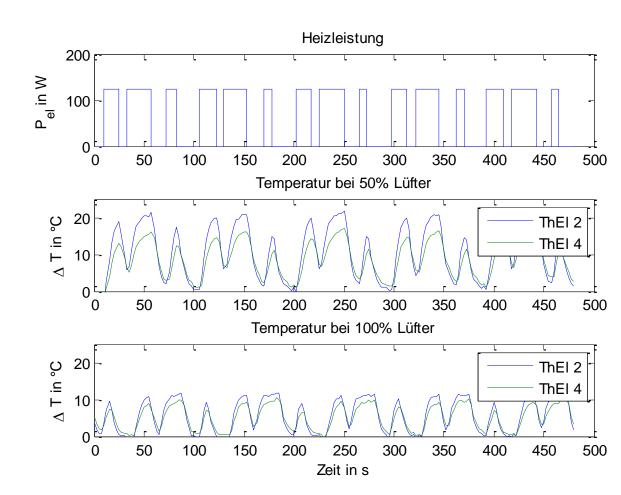
- Mehrere Varianten:
  - ohne Vergessen
  - mit exponentiellem Vergessen
- Methoden bei unzureichender Anregung:
  - Normalized Constant Trace
  - Stabilized Linear Forgetting
  - Conditional Update



#### **Erste Identifikation**



- Eingang: Heizleistung
- Ausgang: Temperaturdifferenz





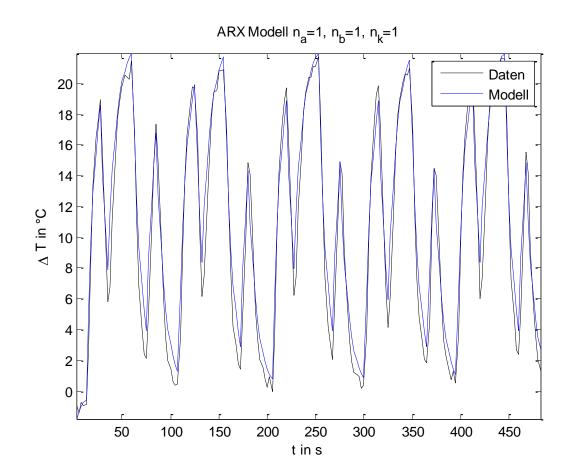
## Erste Identifikation (2)



Identifikationsergebnis:

$$y_k = \frac{0.4551 \, z^{-1}}{1 - 0.7503 \, z^{-1}} \, u_k$$

> Fit: 77%

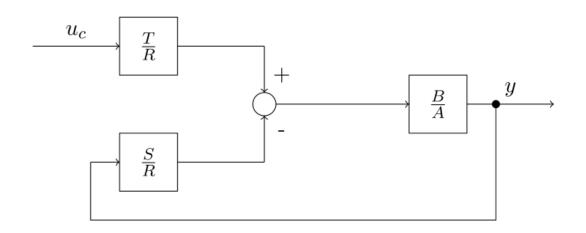




## Reglerübertragungsfunktionen



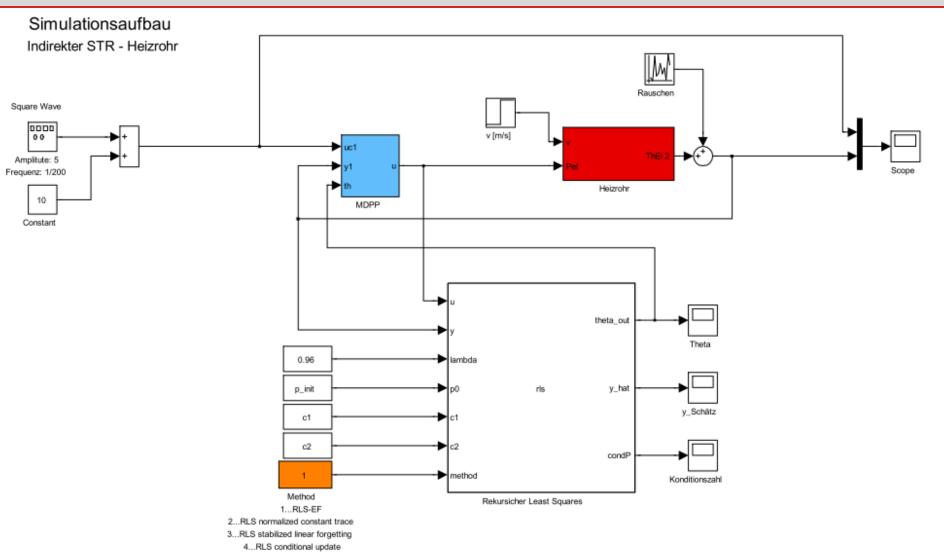
- Führungsübertragungsfunktion:  $T = \frac{BT}{AR+BS}$
- ightharpoonup Modellstrecke:  $\frac{B_m}{A_m}$ 
  - PT2 Verhalten mit 10s Zeitkonstante und Dämpfung von 0,7
- Berechnung durch Koeffizientenvergleich und algebraische Umformung





### Simulation

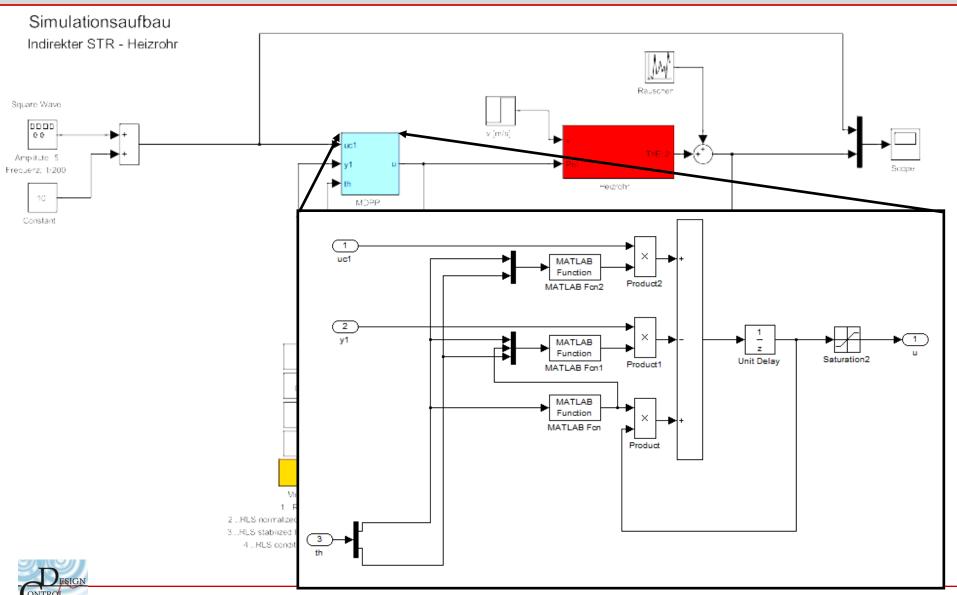






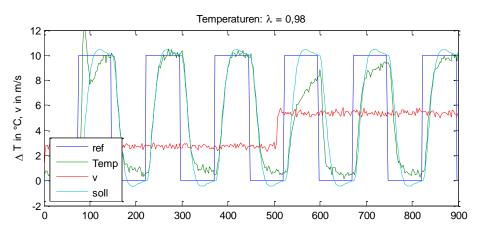
### Simulation

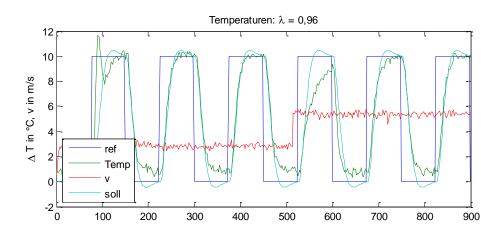


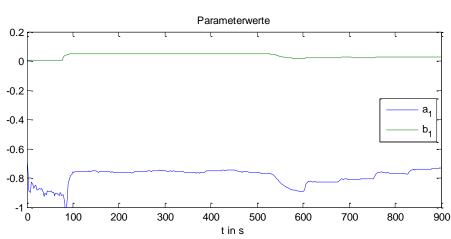


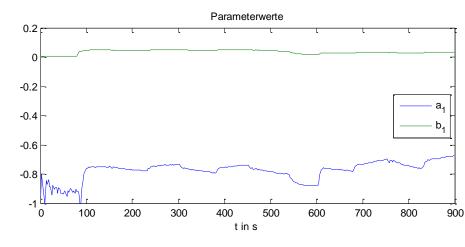
## Ergebnisse – Ohne Offset-Temperatur









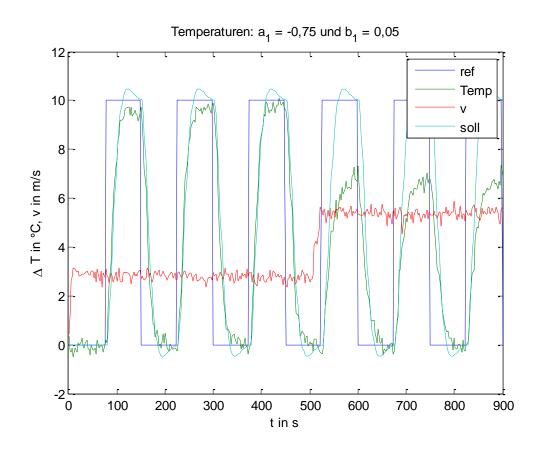




## Ergebnisse – Ohne Offset-Temperatur



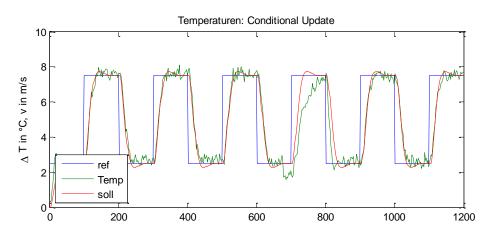
Feste Streckenparameter

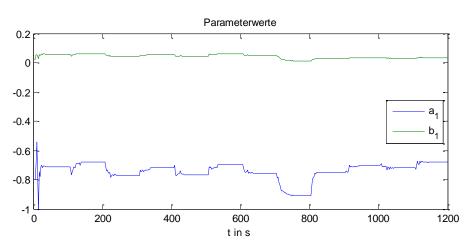




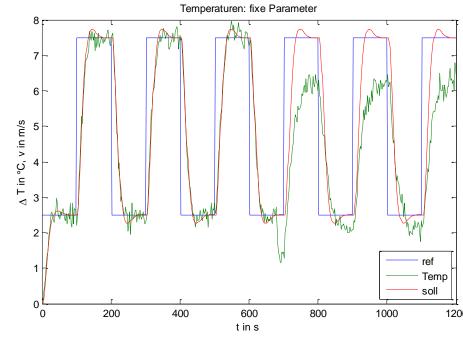
## Ergebnisse – Mit Offset-Temperatur







#### > Feste Streckenparameter:

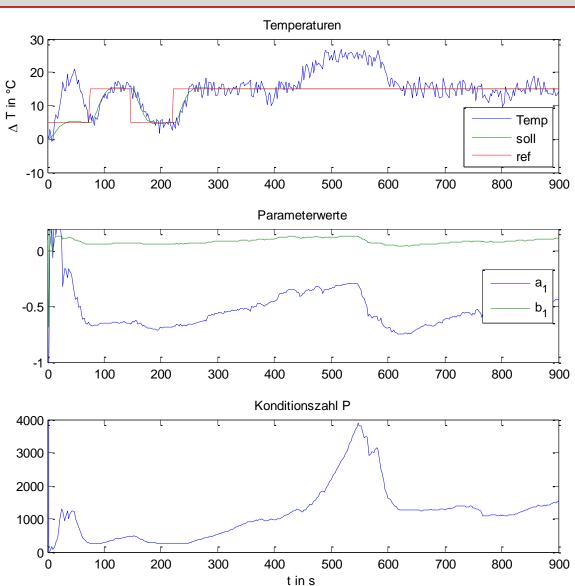




## Ergebnisse – Exponential Forgetting



- Konditionszahl der Kovarianzmatrix steigt an
- geschätzte Parameter entfernen sich von den wahren Werten
- Temperatur verlässt Sollverlauf

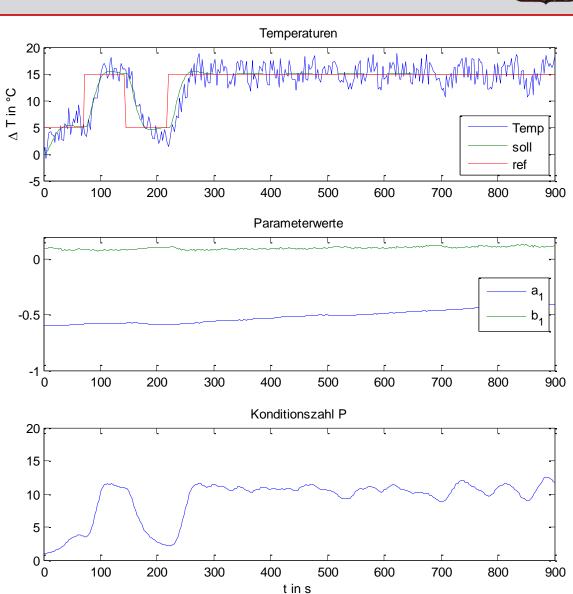




## Ergebnisse – Normalized Constant Trace



- Konditionszahl bleibt sehr klein
- Schätzwerte für Streckenparameter gleiten nur langsam ab

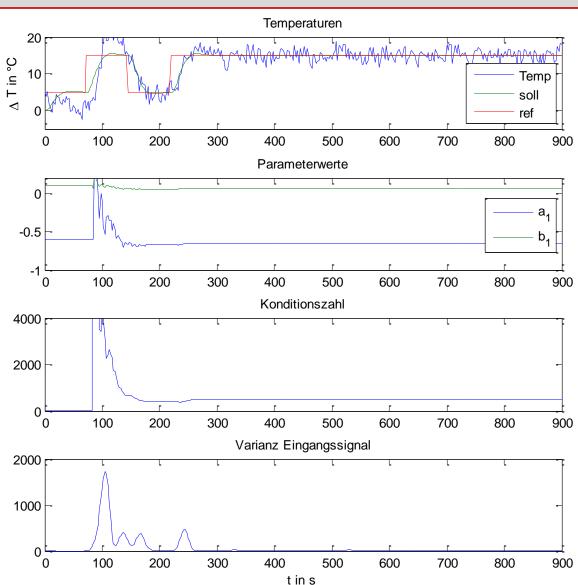




## Ergebnisse – Conditional Update



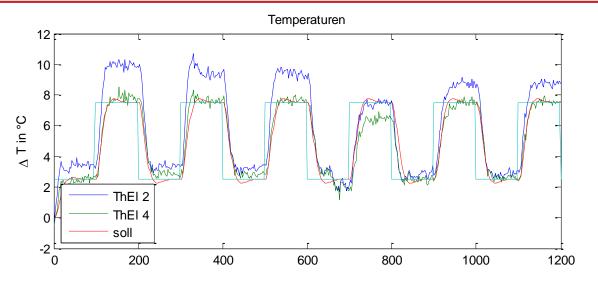
Ab der konstanten
 Anregung bleiben die
 Parameter bis zum
 Versuchende gleich

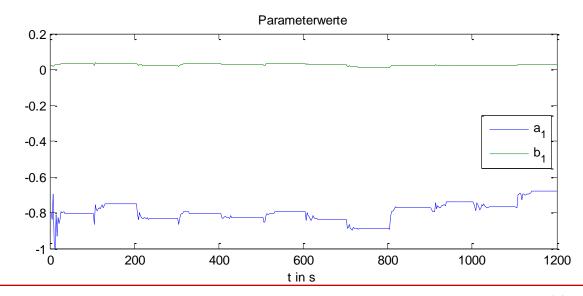


## Ergebnisse – Rohrende



kaum Einfluss der Totzeit







## Zusammenfassung



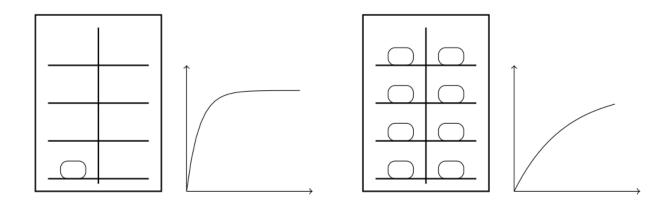
- Gute Vergleichbarkeit von Simulation und realem Aufbau
- Für die gezeigte Anregung zu emfpehlen:
  - RLS-EF
  - Abtastzeit 2,5 s
- ➤ Empfohlene Ergänzung: Conditional Update



#### Ausblick



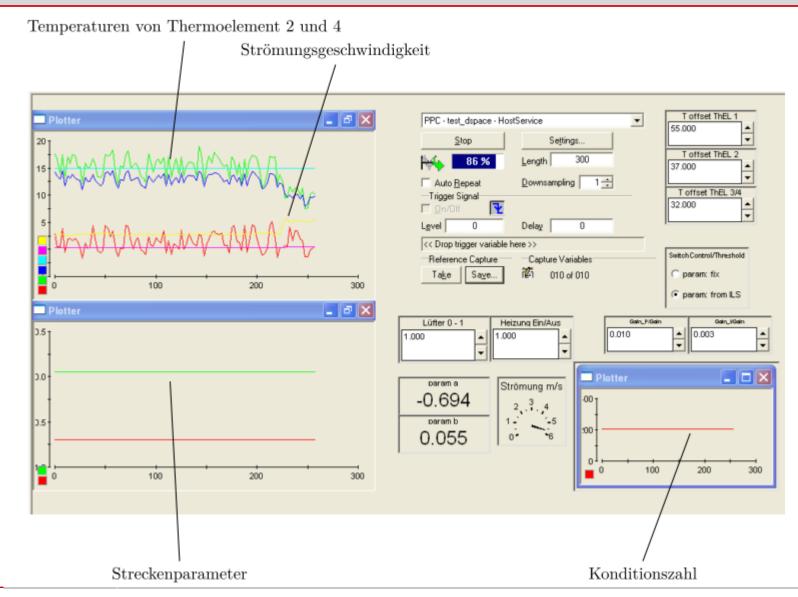
- Brenn- oder Trockenprozess
- Variable Wärmeaufnahme durch
  - Unterschiedliche Befüllung
  - Mitheizen von anderen Komponenten
- Vorgegebener Temperaturverlauf
- Identifikation während des Aufheizens
- Anpassung des Heizverhaltens





#### ControlDesk Benutzeroberfläche







# Danke für Ihre Aufmerksamkeit!

